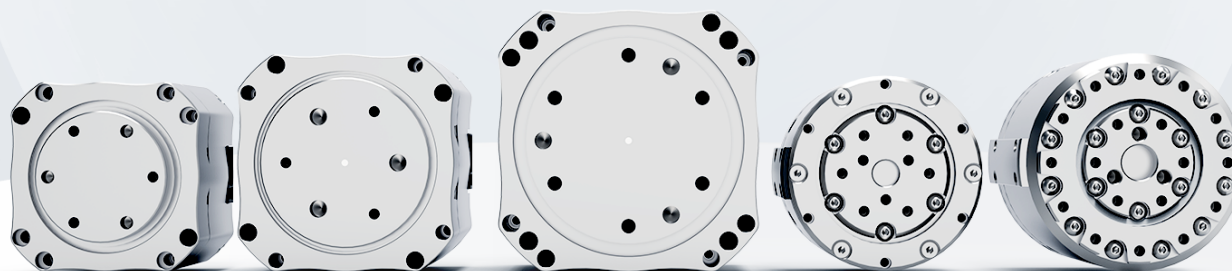


PLANETARY SERIES BROCHURE | SERVO JOINT MODULE
OF HIGH TORQUE

行星系列 产品手册

高擎机电伺服关节模组



HTDW-4438-30-NE

行星关节模组

产品参数 Product Parameters

基本参数 Basic parameters

长宽 Length and width (mm)	44
高度 Height (mm)	40
重量 Weight (g)	194

减速机特性参数 Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数 Motor parameters

扭矩常数 Torque constant(Nm/A)	0.039	极对数 Number of pole pairs	14
-------------------------------	-------	-----------------------------	----

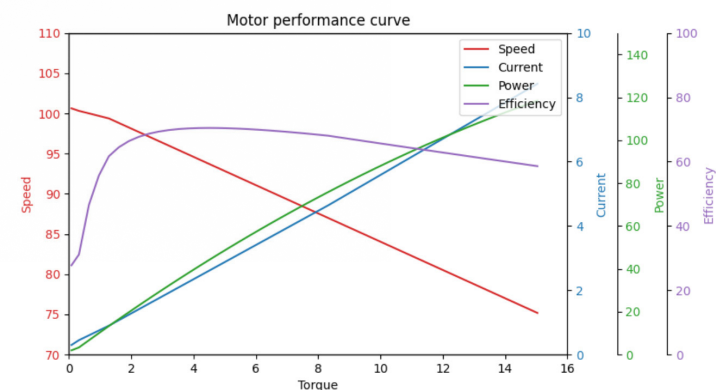
模组性能参数(24v) Module performance parameters

减速比 Reduction ratio	30	额定扭矩 Rated torque(Nm)	2
堵转扭矩 Locked-rotor torque(Nm)	10	额定转速 Rated RPM(RPM)	45
空载转速 No-load RPM(RPM)	75	额定功率 Rating(W)	6

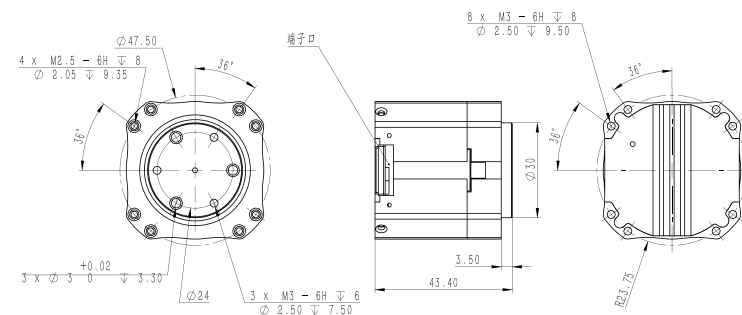
模组性能参数 Module performance parameters

电压范围 Voltage Range(V)	12-48	额定电流 Rated current(A)	1
峰值电流 Peak current(A)	5	扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±20%
转速控制精度 Speed control accuracy	±10%	响应时间 Response time(us)	≤200
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14	输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5	控制频率 Control frequency(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



HTPW-5047-9-NE

行星关节模组

产品参数 Product Parameters

基本参数

Basic parameters

长宽 Length and width (mm)	50
高度 Height (mm)	47.4
重量 Weight (g)	300

减速机特性参数

Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数

Motor parameters

扭矩常数 Torque constant(Nm/A)	0.062
-------------------------------	-------

极对数 Number of pole pairs	14
-----------------------------	----

模组性能参数(24v)

Module performance parameters

减速比 Reduction ratio	9
堵转扭矩 Locked-rotor torque(Nm)	6
空载转速 No-load RPM(RPM)	260

额定扭矩 Rated torque(Nm)	1
额定转速 Rated RPM(RPM)	170
额定功率 Rating(W)	18

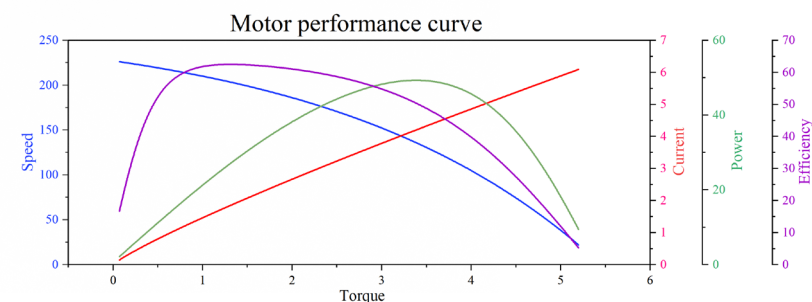
模组性能参数

Module performance parameters

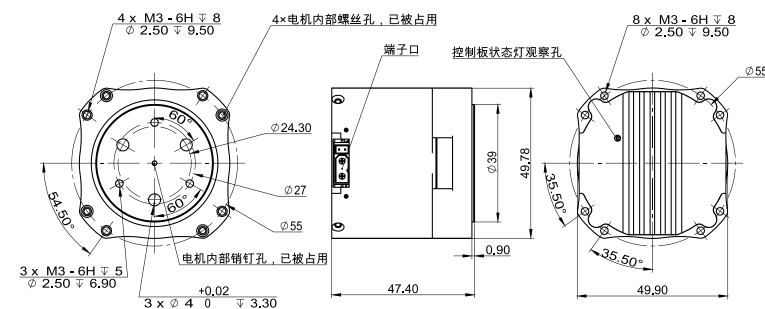
电压范围 Voltage Range(V)	12-48
峰值电流 Peak current(A)	10
转速控制精度 Speed control accuracy	±8%
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5

额定电流 Rated current(A)	2
扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±10%
响应时间 Response time(us)	≤200
输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
控制频率 Control frequency(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



HTDW-5047-20-NE

行星关节模组

产品参数 Product Parameters

基本参数 Basic parameters

长宽 Length and width (mm)	50
高度 Height (mm)	47.4
重量 Weight (g)	322

减速机特性参数 Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数 Motor parameters

扭矩常数 Torque constant(Nm/A)	0.062	极对数 Number of pole pairs	14
-------------------------------	-------	-----------------------------	----

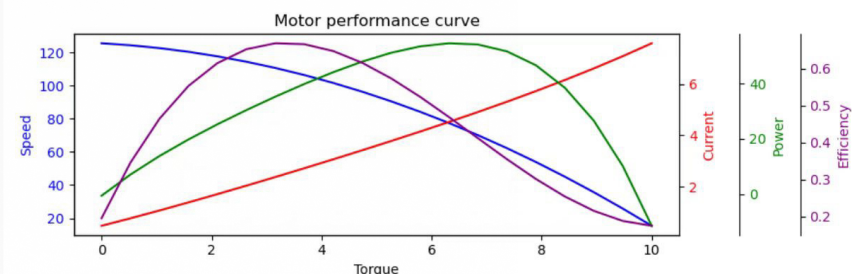
模组性能参数(24v)

减速比 Reduction ratio	20	额定扭矩 Rated torque(Nm)	2
堵转扭矩 Locked-rotor torque(Nm)	12	额定转速 Rated RPM(RPM)	110
空载转速 No-load RPM(RPM)	130	额定功率 Rating(W)	23

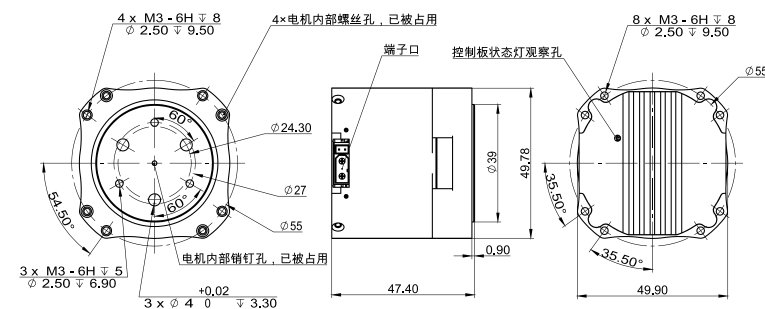
模组性能参数

电压范围 Voltage Range(V)	12-48	额定电流 Rated current(A)	2
峰值电流 Peak current(A)	10	扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±15%
转速控制精度 Speed control accuracy	±15%	响应时间 Response time(us)	≤200
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14	输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5	控制频率(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



HTDW-5047-36-NE

行星关节模组

产品参数 Product Parameters

基本参数 Basic parameters

长宽 Length and width (mm)	50
高度 Height (mm)	47
重量 Weight (g)	321

减速机特性参数 Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数 Motor parameters

扭矩常数 Torque constant(Nm/A)	0.062
-------------------------------	-------

极对数 Number of pole pairs	14
-----------------------------	----

模组性能参数(24v)

减速比 Reduction ratio	36
堵转扭矩 Locked-rotor torque(Nm)	21
空载转速 No-load RPM(RPM)	60

Module performance parameters

额定扭矩 Rated torque(Nm)	4
额定转速 Rated RPM(RPM)	40
额定功率 Rating(W)	17

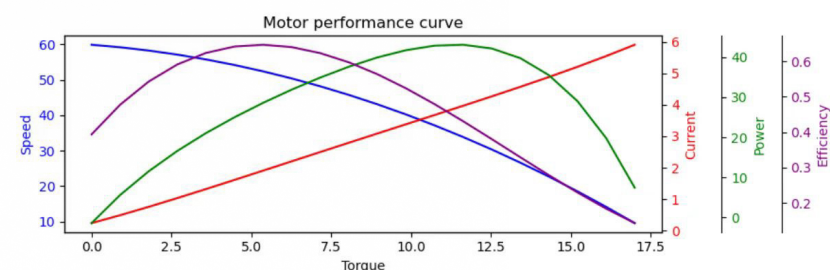
模组性能参数

电压范围 Voltage Range(V)	12-48
峰值电流 Peak current(A)	10
转速控制精度 Speed control accuracy	±15%
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5

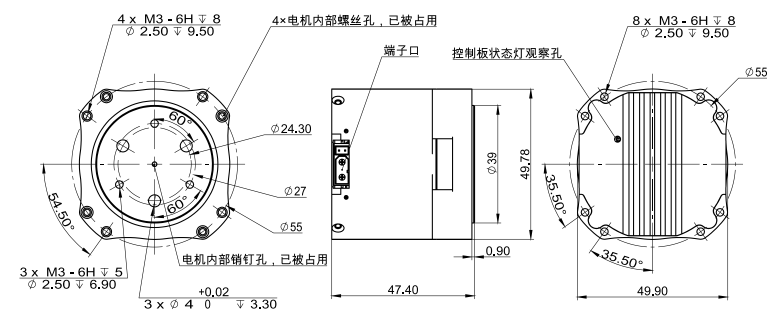
Module performance parameters

额定电流 Rated current(A)	2
扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±15%
响应时间 Response time(us)	≤200
输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
控制频率 Control frequency(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



交叉滚子版本/Crossed Roller Version

基本参数

Basic parameters

减速机特性参数

Reducer Characteristics

电机特性参数

///

Motor parameters

模组性能性能参数(24v)

Module performance performance parameters

模组性能性能参数

Module performance performance parameters

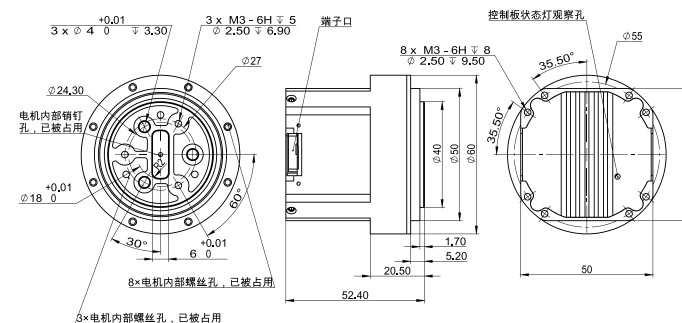
额定电流 Rated current(A)	2
扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±15%
响应时间 Response time(us)	≤200
输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
控制频率 Control frequency(Hz)	3k

TN曲线 TN curve

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



HTDW-6056-36-NE

行星关节模组

产品参数 Product Parameters

基本参数 Basic parameters

长宽 Length and width (mm)	60
高度 Height (mm)	56
重量 Weight (g)	565

减速机特性参数 Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数 Motor parameters

扭矩常数 Torque constant(Nm/A)	/	极对数 Number of pole pairs	14
-------------------------------	---	-----------------------------	----

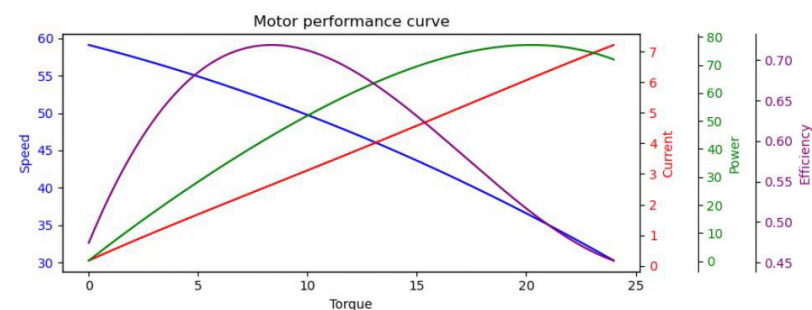
模组性能参数(24v) Module performance parameters

减速比 Reduction ratio	36	额定扭矩 Rated torque(Nm)	10
堵转扭矩 Locked-rotor torque(Nm)	36	额定转速 Rated RPM(RPM)	50
空载转速 No-load RPM(RPM)	60	额定功率 Rating(W)	52

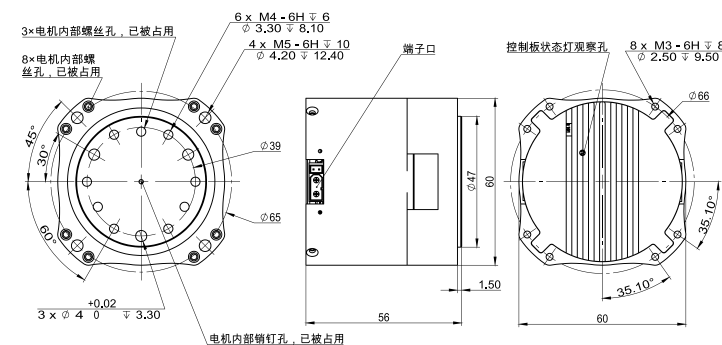
模组性能参数 Module performance parameters

电压范围 Voltage Range(V)	12-48	额定电流 Rated current(A)	3
峰值电流 Peak current(A)	10	扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±20%
转速控制精度 Speed control accuracy	±10%	响应时间 Response time(us)	≤200
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14	输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5	控制频率(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



HTDW-6056-36-NE-JC

交叉滚子版本/Crossed Roller Version

产品参数 Product Parameters

基本参数 >>> Basic parameters

长宽	60
Length and width (mm)	
高度	56
Height (mm)	
重量	570
Weight (g)	

减速机特性参数 Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数 Motor parameters

扭矩常数 / 极对数
Torque constant(Nm/A) / Number of pole pairs
14

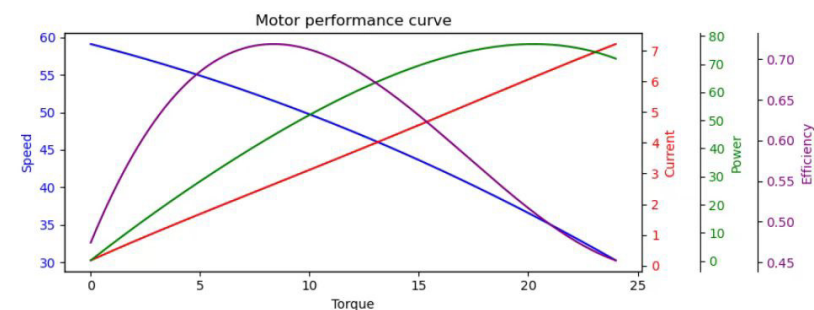
模组性能参数(24v) >>> Module performance parameters

減速比 Reduction ratio	36	額定扭矩 Rated torque(N·m)	10
堵轉扭矩 Locked-rotor torque(N·m)	36	額定轉速 Rated RPM(RPM)	50
空載轉速 No-load RPM(RPM)	60	額定功率 Rated power(W)	52

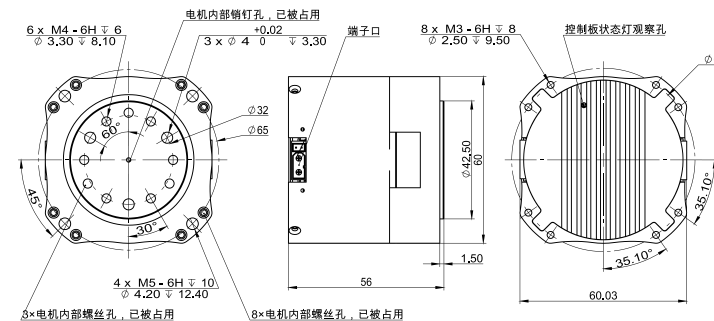
模组性能性能参数 >>> Module performance performance parameters

电压范围 Voltage Range(V)	12-48	额定电流 Rated current(A)	3
峰值电流 Peak current(A)	10	扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±20%
转速控制精度 Speed control accuracy	±10%	响应时间 Response time(us)	≤200
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14	输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5	控制频率 Control frequency(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing



HTDW-7256-35-NE

行星关节模组

产品参数 Product Parameters

基本参数

Basic parameters

长宽 Length and width (mm)	75
高度 Height (mm)	56
重量 Weight (g)	850

减速机特性参数

Reducer Characteristics

齿隙 Backlash(Arcmin)	<10
重复定位精度 Repeat Positioning Accuracy(Arcmin)	<12
绝对定位精度 Absolute positioning accuracy(Arcmin)	<15

电机特性参数

Motor parameters

扭矩常数 Torque constant(Nm/A)	0.562	极对数 Number of pole pairs	14
-------------------------------	-------	-----------------------------	----

模组性能参数(24v)

Module performance parameters

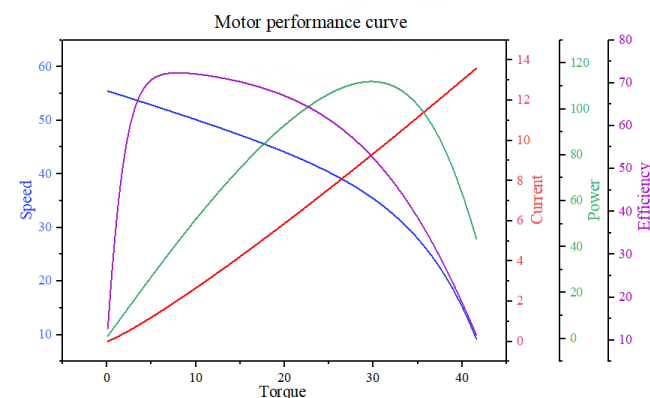
减速比 Reduction ratio	35	额定扭矩 Rated torque(Nm)	15
堵转扭矩 Locked-rotor torque(Nm)	60	额定转速 Rated RPM(RPM)	50
空载转速 No-load RPM(RPM)	60	额定功率 Rating(W)	79

模组性能参数

Module performance parameters

电压范围 Voltage Range(V)	12-48	额定电流 Rated current(A)	8
峰值电流 Peak current(A)	45	扭矩控制精度 Control accuracy(Nm/A)	±15%
转速控制精度 Speed control accuracy	±15%	响应时间 Response time(us)	≤200
输入端编码器分辨率 Input encoder resolution(bit)	14	输出端编码器分辨率 Output encoder resolution(bit)	14
通讯波特率 Baud rate(Mbps)	5	控制频率 Control frequency(Hz)	3k

TN曲线 TN curve



产品安装尺寸图纸 Product Installation Dimension Drawing

